

.....
(Matr.-Nr, Unterschrift)

Klausur „Strömungsmechanik I“ (Bachelor)

09. 04. 2021

1. Aufgabe

a) Ideales Gasgesetz:

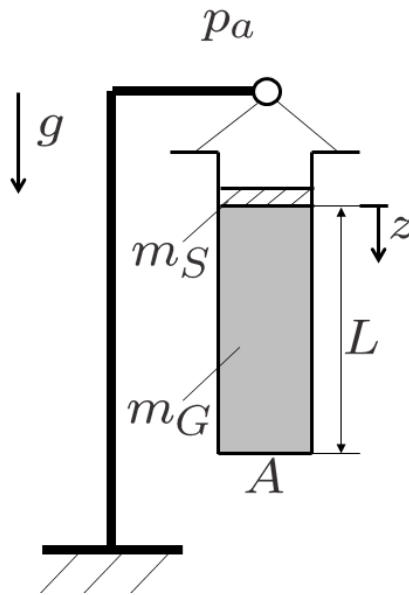
$$p(z) = \rho(z)RT_a$$

Hydrostatische Grundgleichung:

$$\frac{dp(z)}{dz} = \rho(z)g \Leftrightarrow \frac{dp}{p} = \frac{g}{RT_a} \Leftrightarrow p(z) = p_0 e^{\frac{gz}{RT_a}}$$

mit

$$p_0 = p_a + \frac{m_s g}{A}$$



Massenerhaltung für den Behälter lautet:

$$m_G = \int_0^L \rho(z)gAdz$$

Barometrische Höhenformel lautet:

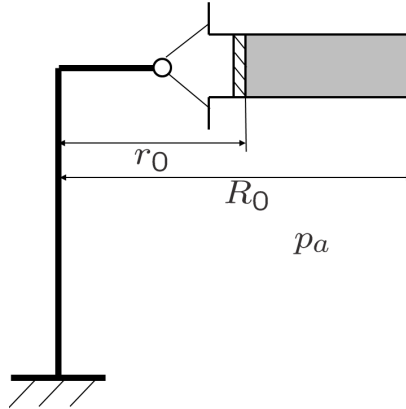
$$\rho(z) = \rho_0 e^{\frac{gz}{RT_a}} = \frac{p_a + \frac{m_s g}{A}}{RT_a} e^{\frac{gz}{RT_a}}$$

Alles in die Massenerhaltung einsetzen und integrieren:

$$m_G = \rho_0 \frac{A}{g} \left(e^{\frac{gL}{RT_a}} - 1 \right) \Rightarrow L = \frac{RT_a}{g} \ln \left(\frac{\frac{m_G g}{A}}{p_a + \frac{m_s g}{A}} + 1 \right)$$

b) Es gilt:

$$\frac{dp}{\rho} = \frac{RT_a dp}{p} = \omega^2 r dr$$



Integration liefert:

$$\int_{p_0}^{p_{max}} \frac{dp}{p} = \int_{r_0}^{R_0} \frac{\omega^2}{RT_a} r dr \Leftrightarrow \ln \frac{p_{max}}{p_0} = \frac{\omega^2}{2RT_a} (R_0^2 - r_0^2)$$

mit

$$p_0 = p_a + \frac{m_s \omega^2 r_0}{A}$$

Einsetzen und auflösen:

$$p_{max} = \left(p_a + \frac{m_s \omega^2 r_0}{A} \right) e^{\frac{\omega^2}{2RT_a} (R_0^2 - r_0^2)}$$

c) Es gilt:

$$dp = \rho^* \omega^2 r dr$$

Integration analog zu b) mit konstanter Dichte ρ^* :

$$p_{max} = p_a + \frac{m_s \omega^2 r_0}{A} + \frac{\rho^*}{2} \omega^2 (R_0^2 - r_0^2)$$

2. Aufgabe

a) Verlustbehafteter Bernoulli von Oberfläche zu Punkt E:

$$p_a + \rho g \left(h + \frac{H}{2} \right) \geq p_a + \frac{1}{2} \rho v_{E1}^2 (1 + \zeta_{Ges})$$

Damit das Wasser nicht weiter steigt, gilt: $v_E = \frac{4\dot{m}}{\rho\pi d^2}$

Umstellen nach ζ_{Ges} liefert:

$$\begin{aligned} \zeta_{Ges} &\leq \frac{2g \left(h + \frac{H}{2} \right)}{v_E^2} - 1 \\ \Rightarrow \zeta_{Ges} &\leq \frac{2g \left(h + \frac{H}{2} \right)}{\left(\frac{4\dot{m}}{\rho\pi d^2} \right)^2} - 1 \end{aligned}$$

b) Erneut verlustbehafteter Bernoulli von Oberfläche zu Punkt E:

$$p_a + \rho g (h + H) = p_a + \frac{1}{2} \rho (v_E^*)^2 (1 + \zeta_{Ges} + \zeta_V)$$

mit $v_E^* = \frac{4\dot{m}_{neu}}{\rho\pi d^2}$ folgt:

$$\begin{aligned} 2g(h + H) &= \left(\frac{4\dot{m}_{neu}}{\rho\pi d^2} \right)^2 \cdot (1 + \zeta_{Ges} + \zeta_V) \\ \dot{m}_{neu} &= \sqrt{\frac{2g(h + H)}{1 + \zeta_{Ges} + \zeta_V}} \cdot \frac{\rho\pi d^2}{4} = \sqrt{\frac{2g(h + H)}{\zeta_V + \frac{2g \left(h + \frac{H}{2} \right)}{v_E^2}}} \cdot \frac{\rho\pi d^2}{4} \\ \dot{m}_{neu} &= \sqrt{\frac{h + H}{\left(h + \frac{H}{2} \right) + \zeta_V \frac{v_{E1}^2}{2g}} \cdot \frac{\rho\pi d^2}{4}} \cdot v_E \\ \Rightarrow \dot{m}_{neu} &= \sqrt{\frac{h + H}{\left(h + \frac{H}{2} \right) + \frac{\zeta_V}{2g} \cdot \left(\frac{4\dot{m}}{\rho\pi d^2} \right)^2}} \cdot \dot{m} \end{aligned}$$

c) Quasistationär: $\int \frac{\partial v}{\partial t} ds = 0$

verlustbehafteter Bernoulli von sich bewegender Oberfläche zu Punkt E:

$$\frac{1}{2} \rho \left(-\frac{dz}{dt} \right)^2 + \rho g (h + z) = \frac{1}{2} \rho v_E^2(t) \cdot (1 + \zeta_{Ges})$$

mit Konti: $v_E(t) \cdot \pi \frac{d^2}{4} = -\frac{dz}{dt} \cdot A \Rightarrow v_E(t) = -\frac{dz}{dt} \cdot \frac{4A}{\pi d^2}$

$$\left(-\frac{dz}{dt}\right)^2 \cdot \left[\left(\frac{4A}{\pi d^2}\right)^2 \cdot (1 + \zeta_{Ges}) - 1\right] = 2g(h + z)$$

Trennung der Variablen:

$$\sqrt{\frac{\left(\frac{4A}{\pi d^2}\right)^2 \cdot (1 + \zeta_{Ges}) - 1}{2g}} \cdot \frac{dz}{\sqrt{h + z}} = -dt$$

$$T = -\int_H^0 \sqrt{\frac{\left(\frac{4A}{\pi d^2}\right)^2 \cdot (1 + \zeta_{Ges}) - 1}{2g}} \cdot \frac{dz}{\sqrt{h + z}}$$

$$T = -\sqrt{\frac{\left(\frac{4A}{\pi d^2}\right)^2 \cdot (1 + \zeta_{Ges}) - 1}{2g}} \cdot 2 \left[\sqrt{h + z}\right]_H^0$$

$$\Rightarrow T = -2\sqrt{\frac{\left(\frac{4A}{\pi d^2}\right)^2 \cdot \left(1 + \left(\frac{2g(h + \frac{H}{2})}{\left(\frac{4m}{\rho\pi d^2}\right)^2} - 1\right)\right) - 1}{2g}} \cdot (\sqrt{h} - \sqrt{h + H})$$

3. Aufgabe

a) Für das gesuchte, lineare Geschwindigkeitsprofil gilt:

$$v_2(y) = a \cdot |y| + b$$

Mit den beiden Randbedingungen:

$$\begin{aligned}v_2\left(y = \frac{B}{2}\right) &= v_{2,max} = a \cdot \frac{B}{2} + b \\v_2(y = B) &= 0 = a \cdot B + b \\&\Rightarrow b = -a \cdot B\end{aligned}$$

Einsetzen in die erste Randbedingung ergibt:

$$\begin{aligned}v_{2,max} &= a \cdot \frac{B}{2} - a \cdot B \\a &= -\frac{2 \cdot v_{2,max}}{B}\end{aligned}$$

b berechnet sich dann zu:

$$b = 2v_{2,max}$$

Alles einsetzen liefert die vollständige Form des Geschwindigkeitsprofils:

$$v_2(y) = -\frac{2 \cdot v_{2,max}}{B} \cdot |y| + 2v_{2,max} = -2 \cdot v_{2,max} \left(\frac{|y|}{B} - 1 \right)$$

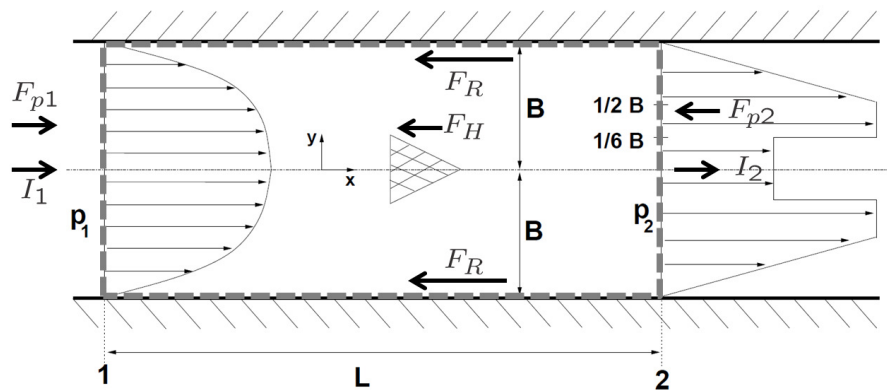
Laut Aufgabenstellung ist der Geschwindigkeitsgradient an der Wand über die gesamte Messstrecke konstant. Dieser ergibt sich an der Stelle 1 zu:

$$\begin{aligned}v_1(y) &= \left(1 - \frac{y^2}{B^2} \right) \cdot v_{1,max} \\&\Rightarrow \frac{\partial v_1(y)}{\partial y} \Big|_{y=B} = -\frac{2}{B} \cdot v_{1,max} = a \\&\quad \Rightarrow v_{2,max} = v_{1,max} \\&\Rightarrow v_2(y) = -2 \cdot v_{1,max} \left(\frac{|y|}{B} - 1 \right)\end{aligned}$$

Gemäß der Kontinuitätsgleichung für inkompressible Strömungen ist der Volumenstrom innerhalb des Kanals konstant und kann für Stelle 1 und 2 berechnet werden. Es gilt:

$$\begin{aligned}
\dot{V}_1 &= \int_{-B}^B v_1(y) \cdot dy \\
&= T \cdot \int_{-B}^B v_1(y) dy \\
&= T \cdot \int_{-B}^B \left(1 - \frac{y^2}{B^2}\right) \cdot v_{1,max} dy \\
&= T \cdot v_{1,max} \cdot \int_{-B}^B \left(1 - \frac{y^2}{B^2}\right) dy \\
&= T \cdot v_{1,max} \cdot \left[y - \frac{y^3}{3B^2} \right]_{-B}^B \\
&= T \cdot v_{1,max} \cdot \left(2B - \frac{2B}{3} \right) \\
&= T \cdot v_{1,max} \frac{3}{4} B
\end{aligned}$$

b) Um den Widerstand des Körpers zu berechnen, betrachtet man nur die Impulsbilanz in x -Richtung:



$$-I_1 + I_2 = F_{P1} - F_{P2} - F_R - F_H$$

Für den Impuls an Stelle 1 gilt:

$$\begin{aligned} I_1 &= \int_{-B}^B \rho v_1(\vec{y})(v_1(\vec{y}) \cdot \vec{n}) dA \\ &= \rho T \int_{-B}^B (v_1(y))^2 dy \\ &= \rho T \int_{-B}^B \left(\left(1 - \frac{y^2}{B^2} \right) \right)^2 dy \\ &= \rho T \int_{-B}^B \left(\left(1 - \frac{y^2}{B^2} \right) v_{1,max} \right)^2 dy \\ &= \rho T v_{1,max}^2 \int_{-B}^B \left(1 - 2 \frac{y^2}{B^2} + \frac{y^4}{B^4} \right) dy \\ &= \rho T v_{1,max}^2 \left[y - \frac{2}{3} \frac{y^3}{B^2} + \frac{1}{5} \frac{y^5}{B^4} \right]_{-B}^B dy \\ &= 2 \rho T v_{1,max}^2 \left(B - \frac{2}{3} B + \frac{1}{5} \right) \\ &= \frac{16}{15} \rho T B v_{1,max}^2 \end{aligned}$$

Der Impuls an Stelle 2 ergibt sich zu:

$$I_2 = I_{2,1} + I_{2,2} + I_{2,3}$$

$I_{2,1}$ lautet:

$$\begin{aligned} I_{2,1} &= 2 \rho T \int_0^{\frac{B}{6}} (v_2(y))^2 dy \\ &= 2 \rho T \left(\frac{v_{1,max}}{2} \right)^2 \frac{B}{6} \\ &= \frac{1}{12} \rho T B v_{1,max}^2 \end{aligned}$$

Analog $I_{2,2}$ und $I_{2,3}$:

$$\begin{aligned} I_{2,2} &= 2 \rho T \int_{\frac{B}{6}}^{\frac{B}{2}} (v_2(y))^2 dy \\ &= 2 \rho T (v_{1,max})^2 \left(\frac{B}{2} - \frac{B}{6} \right) \\ &= \frac{2}{3} \rho T B v_{1,max}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
I_{2,3} &= 2\rho T \int_{\frac{B}{2}}^B (v_2(y))^2 dy \\
&= 2\rho T \int_{\frac{B}{2}}^B (ay + b)^2 dy \\
&= 2\rho T \left(\frac{a^2}{24} B^2 + \frac{ab}{4} B^2 + \frac{b^2}{2} B \right) \\
&= \frac{1}{3} \rho T B v_{1,max}^2
\end{aligned}$$

Damit ergibt sich I_2 zu:

$$I_2 = \frac{13}{12} \rho T B v_{1,max}^2$$

Die Druckkräfte lauten:

$$F_{P1} = 2p_1 T B$$

$$F_{P2} = 2p_2 T B$$

Die Reibungskraft wird wie folgt bestimmt:

$$\begin{aligned}
F_R &= 2\tau_W A = 2\eta \frac{\partial v_1(y)}{\partial y} \Big|_{y=B} T \\
&= 2\eta \frac{2}{B} v_{1,max} T = 4 \frac{\eta}{B} T v_{1,max}
\end{aligned}$$

Damit ergibt sich für die Haltekraft:

$$F_H = -2TB(p_1 - p_2) + \frac{1}{60} \rho T B v_{1,max}^2 + \frac{4}{B} \eta T L v_{1,max}$$

4. Aufgabe

- a) Die dreidimensionale Kontinuitätsgleichung für inkompressible, stationäre ($\frac{\partial}{\partial t} = 0$) Strömungen lautet:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$

Die Strömung ist eben, d.h. es gilt:

$$\frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial^2}{\partial y^2} = 0, \quad v = 0$$

Damit folgt aus Kontinuitätsgleichung:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$

Die Strömung ist ausgebildet, d.h. die Geschwindigkeitskomponenten ändern sich in z -Richtung nicht:

$$\frac{\partial u}{\partial z} = \frac{\partial v}{\partial z} = \frac{\partial w}{\partial z} = \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} = 0$$

Somit folgt:

$$\frac{du}{dx} = 0$$

Daraus folgt $u = C$ mit der Integrationskonstante C . An den Wänden gilt wegen der Haftbedingung $u(z = 0) = u(z = h) = 0$. Die Lösung der obigen Gleichung in die Randbedingungen eingesetzt führt zu $u(z) = 0$.

Die dreidimensionalen Navier-Stokes-Gleichungen für inkompressible Strömungen lauten:

$$\begin{aligned} \rho \cdot \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + v \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + w \cdot \frac{\partial u}{\partial z} \right) &= f_x - \frac{\partial p}{\partial x} + \eta \cdot \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \\ \rho \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial t} + u \cdot \frac{\partial v}{\partial x} + v \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + w \cdot \frac{\partial v}{\partial z} \right) &= f_y - \frac{\partial p}{\partial y} + \eta \cdot \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) \\ \rho \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u \cdot \frac{\partial w}{\partial x} + v \cdot \frac{\partial w}{\partial y} + w \cdot \frac{\partial w}{\partial z} \right) &= f_z - \frac{\partial p}{\partial z} + \eta \cdot \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) \end{aligned}$$

Mit den Vereinfachungen von oben folgt:

$$\begin{aligned} 0 &= f_x - \frac{\partial p}{\partial x} \\ 0 &= f_y \\ 0 &= f_z - \frac{\partial p}{\partial z} + \eta \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \end{aligned}$$

Die Gravitation ist nicht vernachlässigbar und wirkt in negative z -Richtung, sodass gilt $f_x = f_y = 0$ und $f_z = -\rho \cdot g$. Aufgrund der ausgebildeten Strömung ist w keine Funktion von z und wegen der ebenen Strömung keine Funktion von y . Damit gilt $w = w(x)$ und $\partial w / \partial x = dw / dx$. Eingesetzt ergibt sich:

$$\begin{aligned} 0 &= -\frac{\partial p}{\partial x} \\ 0 &= 0 \\ 0 &= -\rho g - \frac{\partial p}{\partial z} + \eta \frac{d^2 w}{dx^2} \end{aligned}$$

Damit ergibt sich, dass p keine Funktion von x ist und wegen der ebenen Strömung keine Funktion von y ist. Damit gilt $p = p(z)$ und $\partial p / \partial z = dp / dz$. Es ergibt sich:

$$\frac{dp}{dz} + \rho g = \eta \frac{d^2 w}{dx^2}$$

bzw.

$$\frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) = \frac{d^2 w}{dx^2}$$

b) Die erste Integration dieser Gleichung liefert:

$$\frac{dw}{dx} = \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) x + C_1$$

Nach der zweiten Integration erhält man:

$$w(x) = \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{x^2}{2} + C_1 x + C_2$$

Die Haftbedingung an der Platte lautet $w(x=0) = W_P$ und an der rechten Wand $w(x=h) = 0$. Setzt man das in die Gleichung ein, erhält man:

$$W_P = C_2$$

bzw.

$$w(x=h) = 0 = \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{h^2}{2} + C_1 h + W_P$$

C_1 lautet damit:

$$C_1 = -\frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{h}{2} - \frac{W_P}{h}$$

Für die Geschwindigkeit im rechten Spalt ergibt sich dann:

$$w(x) = \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{x^2}{2} - \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{h \cdot x}{2} - \frac{W_P \cdot x}{h} + W_P$$

bzw.

$$w(x) = \frac{h^2}{2\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{x}{h} \left(\frac{x}{h} - 1 \right) + W_P \left(1 - \frac{x}{h} \right)$$

c) Für die linke Spaltströmung gilt in entsprechender Form:

$$w(x') = \frac{1}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{x'^2}{2} + C_1 x' + C_2$$

Die Haftbedingung ergibt an der Platte $w(x' = 0) = W_P$ und an der linken Wand $w(x' = 2h) = 0$. Analog ergibt sich somit:

$$w(x') = \frac{(2h)^2}{2\eta} \left(\frac{dp}{dz'} + \rho g \right) \frac{x'}{2h} \left(\frac{x'}{2h} - 1 \right) + W_P \left(1 - \frac{x'}{2h} \right)$$

d) An der Platte muss ein Kräftegleichgewicht zwischen Reibung und Gewichtskraft herrschen. Die Reibungskräfte werden über die Schubspannung berechnet. Die Kraft auf die Platte berechnet sich also zu:

$$F_{R,rechts} + F_{R,links} = G$$

Für den Geschwindigkeitsgradienten an der rechten Seite erhält man also:

$$\frac{dw}{dx}(x = 0) = -\frac{h}{\eta} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) \frac{1}{2} - \frac{W_P}{h}$$

Somit berechnet sich die Reibungskraft auf der rechten Seite zu:

$$F_{R,rechts} = \tau(x = 0) \cdot L \cdot T = \eta \frac{dw}{dx}(x = 0) \cdot L \cdot T$$

bzw.

$$F_{R,rechts} = \left(-\frac{h}{2} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{h} \right) \cdot L \cdot T$$

Analog berechnet sich die Reibungskraft der linken Seite zu:

$$F_{R,links} = \tau(x' = 0) \cdot L \cdot b = \eta \frac{dw'}{dx'}(x = 0) \cdot L \cdot T$$

bzw.

$$F_{R,links} = \left(-h \left(\frac{dp}{dz'} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{2h} \right) \cdot L \cdot T$$

Eingesetzt in das Kräftegleichgewicht erhält man:

$$\left(-\frac{h}{2} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{h} \right) \cdot L \cdot T + \left(-h \left(\frac{dp}{dz'} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{2h} \right) \cdot L \cdot T = G$$

bzw. mit $dp/dz = dp/dz'$:

$$\left(-\frac{h}{2} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{h} \right) \cdot L \cdot T + \left(-h \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) - \eta \frac{W_P}{2h} \right) \cdot L \cdot T = G$$

Umgeformt ergibt sich:

$$G = \left(-\frac{3h}{2} \left(\frac{dp}{dz} + \rho g \right) - \eta \frac{3W_P}{2h} \right) \cdot L \cdot T$$

Aufgelöst nach dem Druckgradienten ergibt sich:

$$\frac{dp}{dz} = -\frac{2}{3} \frac{G}{hLT} - \eta \frac{W_P}{h^2} - \rho g$$

Zusätzlich gilt:

$$\frac{dp}{dz} = \frac{p_2 - p_1}{L}$$

Damit ergibt sich für die Druckdifferenz:

$$\Delta p = \left(\frac{2}{3} \frac{G}{hLT} + \eta \frac{W_P}{h^2} + \rho g \right) L$$

5. Aufgabe

- a) Der Ski bewegt sich mit der Geschwindigkeit U_∞ . Damit ist die Geschwindigkeit ebenfalls U_∞ . Desweiteren ist die Höhe h gegeben, so dass für die Koordinatentransformation $y_2 = y_1 + h$ gilt. Für $\bar{u}(y_2)$ ergibt sich somit:

$$\begin{aligned}\bar{u}(y_2) &= -U_\infty + U_\infty \cdot \left(\frac{y_1}{\delta}\right)^{\frac{1}{7}} \\ &= -U_\infty + U_\infty \cdot \left(\frac{y_2 - h}{\delta}\right)^{\frac{1}{7}} \\ &= U_\infty \cdot \left(\left(\frac{y_2 - h}{\delta}\right)^{\frac{1}{7}} - 1 \right)\end{aligned}$$

- b) Der Reynolds-Ansatz wird zur Beschreibung der turbulenten Strömungsgrößen verwendet. Dabei setzt sich eine Strömungsgröße aus der zeitlich gemittelten Größe plus eine Schwankungsgröße zusammen.

Der Reynolds-Ansatz für die Strömung lautet also:

$$\begin{aligned}u &= \bar{u} + u' \\ v &= \bar{v} + v' \\ p &= \bar{p} + p'\end{aligned}$$

- c) Für τ_t gilt:

$$\tau_t(y_2) = -\rho \overline{u'v'} = \eta_t \frac{\partial \bar{u}}{\partial y}$$

Die turbulente Viskosität ergibt sich nach Prandtl zu:

$$\begin{aligned}\eta_t &= \rho l^2 \left| \frac{\partial \bar{u}}{\partial y} \right| \\ \Rightarrow \tau_t(y_2) &= \rho l^2 \left| \frac{\partial \bar{u}}{\partial y} \right| \cdot \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial y} \right) \\ \Rightarrow \tau_t(y_2) &= \rho l^2 \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial y} \right)^2\end{aligned}$$

Für den Geschwindigkeitsgradienten an der Stelle A ergibt sich:

$$\begin{aligned}\left(\frac{\partial \bar{u}_2}{\partial y_2} \right) &= \frac{U_\infty}{7\delta^{\frac{1}{7}}} \cdot y_2^{\frac{-6}{7}} \\ \left(\frac{\partial \bar{u}_2}{\partial y_2} \right)^2 &= \frac{U_\infty^2}{49\delta^{\frac{2}{7}}} \cdot y_2^{\frac{-12}{7}}\end{aligned}$$

Setzt man nun noch die gegebene Formel für den Prandtl'schen Mischungsweg ein, erhält man:

$$\begin{aligned}\tau_t(y_2) &= \rho C^2 y_2^2 \frac{U_\infty^2}{49 \delta^{\frac{2}{7}}} \cdot y_2^{-\frac{12}{7}} \\ \Rightarrow \tau_t(y_2) &= \rho C^2 \frac{U_\infty^2}{49 \delta^{\frac{2}{7}}} \cdot y_2^{\frac{2}{7}}\end{aligned}$$

d) Das logarithmische Wandgesetz lautet:

$$\begin{aligned}u^+ &= \frac{1}{k} \ln(y^+) + 5.5 \\ \text{mit } y^+ &= \frac{y_2 u_\tau}{\nu} \\ \Rightarrow u^+ &= \frac{1}{k} \ln\left(\frac{y_2 u_\tau}{\nu}\right) + 5.5\end{aligned}$$

Nach Aufgabenstellung berechnet sich die Wandschubspannung zu:

$$\begin{aligned}\tau_W = \tau_t(y_2 = \Delta) &= \rho C^2 \frac{U_\infty^2}{49 \delta^{\frac{2}{7}}} \cdot \Delta^{\frac{2}{7}} \\ &= \rho C^2 \frac{U_\infty^2}{49 \delta^{\frac{2}{7}}} \cdot \left(\frac{1}{100} \delta\right)^{\frac{2}{7}} \\ &= \rho C^2 \frac{U_\infty^2}{49} \cdot \left(\frac{1}{100}\right)^{\frac{2}{7}}\end{aligned}$$

u_τ ist definiert als:

$$u_\tau = \sqrt{\frac{\tau_W}{\rho}} = \sqrt{C^2 \frac{U_\infty^2}{49} \cdot \left(\frac{1}{100}\right)^{\frac{2}{7}}}$$

Somit ergibt sich für u^+ :

$$u^+ = \frac{1}{k} \ln\left(\frac{y_2 \cdot \sqrt{C^2 \frac{U_\infty^2}{49} \cdot \left(\frac{1}{100}\right)^{\frac{2}{7}}}}{\nu}\right) + 5.5$$