

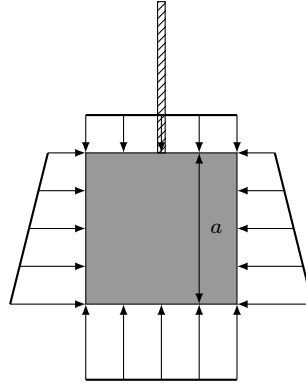
.....
(Matr.-Nr, Unterschrift)

Klausur „Strömungsmechanik I“

14. 09. 2023

1. Aufgabe

a) Druckverlauf:



b) Oberflächenintegral

$$\vec{F} = - \int_A p d\vec{A}$$

$$\vec{F} = - \left[\underbrace{\int_{links} p d\vec{A} + \int_{rechts} p d\vec{A}}_{=0} + \underbrace{\int_{vorne} p d\vec{A} + \int_{hinten} p d\vec{A}}_{=0} + \int_{oben} p d\vec{A} + \int_{unten} p d\vec{A} \right]$$

$$\vec{F} = - \left[\int_{a^2} p_{oben} d\vec{A} + \int_{a^2} p_{unten} d\vec{A} \right]$$

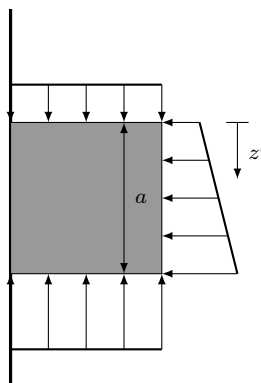
Die hydrostatische Grundgleichung liefert:

$$p_{oben} = p_a + \rho_W g h_{oben} \quad \text{und} \quad p_{unten} = p_a + \rho_W g (h_{oben} + a)$$

Einsetzen

$$F_A = |\vec{F}| = -a^2 [(p_a + \rho_W g h_{oben}) - (p_a + \rho_W g (h_{oben} + a))] = \rho_W g a^3 (= \rho_W g V_K)$$

c) Druckverlauf:



d) Oberflächenintegral:

$$\vec{F} = \underbrace{\int_{links} p d\vec{A} + \int_{rechts} p d\vec{A}}_{\neq 0} + \underbrace{\int_{vorne} p d\vec{A} + \int_{hinten} p d\vec{A}}_{=0} + \int_{oben} p d\vec{A} + \int_{unten} p d\vec{A}$$

Die nach oben gerichtete Auftriebskraft ergibt sich analog zu b) zu

$$F_A = \rho_W g a^3.$$

Durch den Kontakt zur Wand entsteht eine zur Wand gerichtete Druckkraft

$$F_N = \int_A p_{rechts}(z') dA$$

Die hydrostatische Grundgleichung liefert

$$p_{rechts}(z') = p_{oben} + \rho_W g z' = p_a + \rho_W g h + \rho_W g z'.$$

Eingesetzt ergibt sich

$$F_N = a \int_a (p_a + \rho_W g h + \rho_W g z') dz' = a^2 (p_a + \rho_W g h + \frac{1}{2} \rho_W g a).$$

Kräftebilanz um den Würfel führt zu

$$0 = F_A + F_R - F_G,$$

wobei die Reibungskraft entgegen der Bewegungsrichtung wirkt.

Eingesetzt ergibt sich

$$0 = \rho_W g a^3 + \mu F_N - \rho_K g a^3 = \rho_W g a^3 + \mu a^2 (p_a + \rho_W g h + \frac{1}{2} \rho_W g a) - \rho_K g a^3.$$

Umstellen liefert

$$h = \frac{\frac{\rho_K g a^3 - \rho_W g a^3}{\mu a^2} - p_a - \frac{1}{2} \rho_W g a}{\rho_W g} = \frac{a}{\mu} \left(\frac{\rho_K}{\rho_W} - 1 \right) - \frac{p_a}{\rho_W g} - \frac{1}{2} a$$

2. Aufgabe

- a) Beschleunigung am Auslass bei $t = 0$, $\frac{\partial v_u}{\partial t} = ?$

Instationärer Bernoulli Umgebung außen (a) \rightarrow Auslass unten (u):

$$p_a + \rho \frac{v_a^2}{2} + \rho g(L + h) = p_a + \rho \frac{v_u^2}{2} + \rho \int_a^u \frac{\partial v}{\partial t} ds$$

Mit $v = 0$ ergibt sich

$$\rho g(L + h) = \rho \int_o^u \frac{\partial v}{\partial t} ds \quad \text{und} \quad \frac{dv}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t}.$$

Innerhalb des Beckens gilt immer $v = 0 \Rightarrow \int_a^o \frac{\partial v}{\partial t} ds = 0$ mit (o) am Einlass.

Die Kontinuitätsgleichung liefert

$$v_o A_o = v(z) A(z) = v_u A_o e^{-\alpha L} \Rightarrow v(z) = v_u \frac{A_o}{A(z)} \Rightarrow \frac{dv(z)}{dt} = \frac{dv_u}{dt} \frac{A_o e^{-\alpha L}}{A(z)}$$

Einsetzen ergibt schließlich

$$\rho g(L + h) = \rho \int_N^u \frac{dv_u}{dt} e^{-\alpha L} e^{\alpha z} ds$$

$$g(L + h) = \frac{dv_u}{dt} \frac{1}{e^{\alpha L}} \left[\frac{1}{\alpha} e^{\alpha z} \right]_{z_o=0}^{z_u=L}$$

$$\Rightarrow \frac{dv_u}{dt} = \alpha g(L + h) \frac{e^{\alpha L}}{e^{\alpha L} - 1}.$$

- b) Stationäre Endgeschwindigkeit am Auslass

Stationärer Bernoulli Umgebung außen (a) \rightarrow Auslass unten (u):

$$p_a + \rho \frac{v_a^2}{2} + \rho g(L + h) = p_a + \rho \frac{v_u^2}{2}$$

Mit $v_a = 0$ ergibt sich

$$v_{u,stat} = \sqrt{2g(L + h)}.$$

- c) Zeit T bei der $v_u(T) = 0.5v_{u,stat}$ gilt.

Instationärer Bernoulli von Oberfläche o \rightarrow Ausfluss u

$$p_a + \rho \frac{v_a^2}{2} + \rho g(L + h) = p_a + \rho \frac{v_u^2}{2} + \rho \int_a^u \frac{\partial v}{\partial t} ds$$

Kontinuität aus a):

$$\frac{dv(z)}{dt} = \frac{dv_u}{dt} \frac{A_o e^{-\alpha L}}{A(z)}$$

Einsetzen liefert:

$$g(L + h) = \frac{v_u^2}{2} + \frac{dv_u}{dt} \int_o^u \frac{A_o e^{-\alpha L}}{A(z)} ds = \frac{v_u^2}{2} + \frac{dv_u}{dt} \frac{1}{e^{\alpha L}} \left[\frac{1}{\alpha} e^{\alpha z} \right]_{z_o=0}^{z_u=L} = \frac{v_u^2}{2} + \frac{dv_u}{dt} \frac{1}{\alpha} \frac{e^{\alpha L} - 1}{e^{\alpha L}}$$

Einsetzen von $v_{u,stat}$ und Trennung der Variablen ergibt dann

$$dt = \frac{2}{\alpha} \frac{e^{\alpha L} - 1}{e^{\alpha L}} \frac{dv_u}{v_{u,stat}^2 - v_u^2}.$$

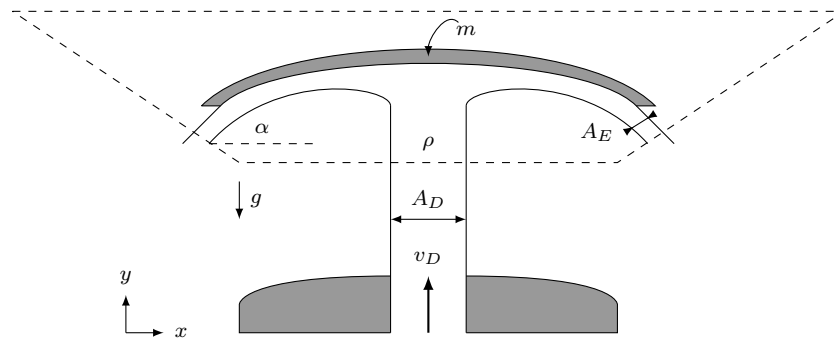
$$T = \int_0^T dt = \frac{2}{\alpha} \frac{e^{\alpha L} - 1}{e^{\alpha L}} \int_0^{0.5v_{u,stat}} \frac{dv_u}{v_{u,stat}^2 - v_u^2}$$

Mit dem Hinweis und $v_u = x$, $v_{u,stat} = a$ und $|x| < a$ ergibt sich schließlich

$$T = \frac{2}{\alpha} \frac{e^{\alpha L} - 1}{e^{\alpha L}} \frac{1}{\sqrt{2g(L+h)}} \ln \frac{v_{u,stat} + 0.5v_{u,stat}}{v_{u,stat} - 0.5v_{u,stat}} = \frac{2}{\alpha} \frac{e^{\alpha L} - 1}{e^{\alpha L}} \frac{1}{\sqrt{2g(L+h)}} \ln 3$$

3. Aufgabe

a) Impulssatz im feststehenden Koordinatensystem



y-Richtung

$$\frac{dI}{dt} = -\rho A_D v_D^2 - 2\rho v_E^2 A_E \sin \alpha = -mg$$

Mit Bernoulli und $p_D = p_E = p_a$ folgt

$$v_E = v_D.$$

Aus der Symmetrie und Konti folgt außerdem

$$A_E = \frac{1}{2} A_D.$$

Umgestellt ergibt sich dann

$$m = \frac{\rho}{g} v_D^2 A_D (1 + \sin \alpha).$$

b) Impulssatz im mitbewegten Koordinatensystem

y-Richtung

$$\frac{dI}{dt} = -\rho A_D v_{D,rel}^{*2} - 2\rho v_{E,rel}^{*2} A_E \sin \alpha = -mg$$

Es gilt weiterhin

$$A_E = \frac{1}{2} A_D.$$

Mit Bernoulli im mitbewegten System und $p_D = p_E = p_a$ folgt

$$v_{E,rel}^* = v_{D,rel}^*.$$

Umformen und Einsetzen von a) liefert

$$\rho v_{D,rel}^{*2} A_D (1 + \sin \alpha) = \rho v_D^2 A_D (1 + \sin \alpha)$$

Mit $v_{D,rel}^* = v_D^* + \frac{1}{4} v_D^* = \frac{5}{4} v_D^*$ folgt dann

$$\Rightarrow v_D^* = \frac{4}{5} v_D.$$

c) Es gilt

$$\frac{d\vec{I}}{dt} = \int_{KF} \rho \vec{v}_{abs} (\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA$$

mit $\vec{v}_{abs} = \vec{v}_F + \vec{v}_{rel}$ ergibt sich

$$\int_{KF} \rho \vec{v}_F (\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA + \int_{KF} \rho \vec{v}_{rel} (\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA.$$

Da \vec{v}_F konstant ist, folgt

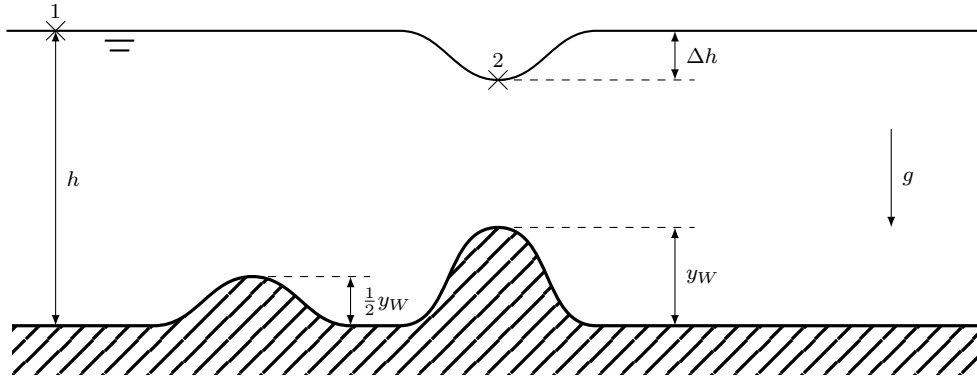
$$\vec{v}_F \int_{KF} \rho(\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA = 0$$

aus der Massenerhaltung des Systems. Es bleibt

$$\int_{KF} \rho \vec{v}_{abs}(\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA = \int_{KF} \rho \vec{v}_{rel}(\vec{v}_{rel} \cdot \vec{n}) dA.$$

4. Aufgabe

a) Definition des Volumenstroms:



$$\dot{V} = u_1 B h$$

$$\text{Bernoulli von 1 nach 2: } p_a + \rho g h + \frac{\rho}{2} u_1^2 = p_a + \rho g (h_2 + y_W) + \frac{\rho}{2} u_2^2$$

$$\text{Konti: } u_1 h B = u_2 h_2 B \quad u_2 = u_1 \frac{h}{h_2}$$

$$h = h_2 + y_W + \Delta h \quad \Leftrightarrow \quad h_2 = h - y_W - \Delta h$$

$$\text{Einsetzen in Bernoulli Gleichung: } \rho g h + \frac{\rho}{2} u_1^2 = \rho g (h - \Delta h) + \frac{\rho}{2} u_1^2 \frac{h^2}{(h - \Delta h - y_W)^2}$$

$$u_1 = \sqrt{\frac{2g\Delta h}{\frac{h^2}{(h - \Delta h - y_W)^2} - 1}}$$

$$\Rightarrow \dot{V} = \sqrt{\frac{2g\Delta h}{\frac{h^2}{(h - \Delta h - y_W)^2} - 1}} B h \quad \left[\sqrt{\frac{m^2}{s^2} m^2} \right] = \left[\frac{m^3}{s} \right]$$

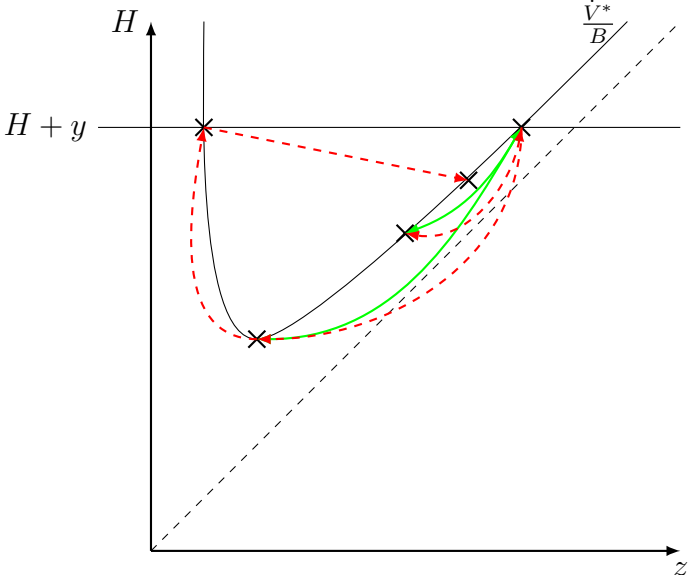
b) Grenzzustand bei $Fr_2 = 1$:

$$Fr = \frac{u}{\sqrt{gh}}$$

$$\Rightarrow u_2 = \sqrt{gh_2}$$

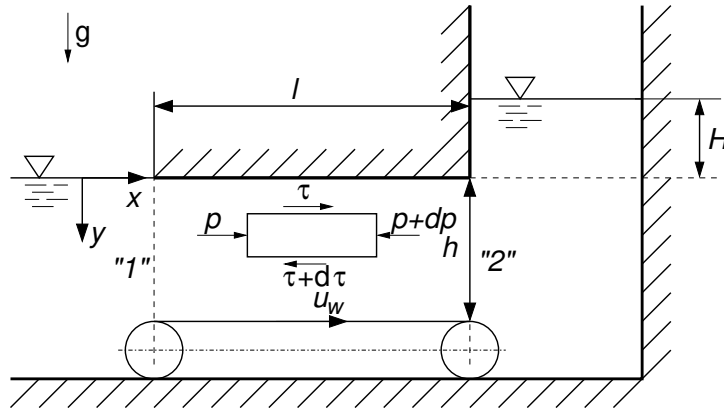
$$\dot{V} = u_2 B h_2 = \sqrt{g(h - y_W - \Delta h)^3} B \quad \left[\sqrt{\frac{m^4}{s^2} m} \right] = \left[\frac{m^3}{s} \right]$$

c) Energiehöhendigramm



5. Aufgabe

a) Kräftebilanz am Volumenelement in x-Richtung:



$$\left(p - \left(p + \frac{\partial p}{\partial x} dx \right) \right) dy + \left(\tau - \left(\tau + \frac{d\tau}{dy} dy \right) \right) dx = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d\tau}{dy} = -\frac{\partial p}{\partial x}$$

b) Zweifache Integration

$$\rightarrow \tau(y) = -\frac{\partial p}{\partial x} y + c_1$$

$$\text{Mit } \tau = -\eta \frac{\partial u}{\partial y}$$

$$\rightarrow u(y) = \frac{\partial p}{\partial x} \frac{1}{2\eta} y^2 - \frac{c_1}{\eta} y + c_2$$

Randbedingungen:

$$\left. \begin{array}{l} y = 0 : \quad u = 0 \\ y = h : \quad u = u_w \end{array} \right\} \rightarrow c_1 = \frac{\partial p}{\partial x} \frac{1}{2} h - \frac{u_w \eta}{h} \quad \text{und} \quad c_2 = 0$$

$$\Rightarrow \tau(y) = \frac{\partial p}{\partial x} \left(\frac{h}{2} - y \right) - \frac{u_w \eta}{h}$$

$$\Rightarrow u(y) = \frac{\partial p}{\partial x} \frac{1}{2\eta} (y^2 - yh) + y \frac{u_w}{h}$$

c) Maximale Höhe $\rightarrow \dot{V} = 0$

Bernoulli/Hydrostatik :

$$p_2 = p_1 + \rho g H, \quad \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\rho g H}{l}$$

$$\rightarrow u(y) = \frac{\rho g H}{2\eta l} (y^2 - yh) + y \frac{u_w}{h}$$

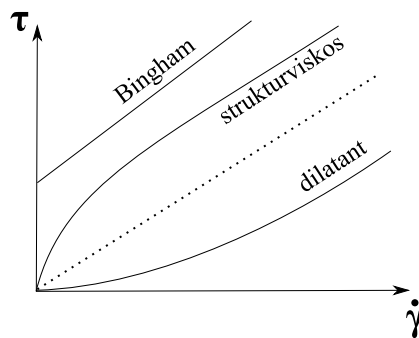
$$\rightarrow \dot{V} = 0 = \int_0^h \left[\frac{\rho g H}{2\eta l} (y^2 - yh) + y \frac{u_w}{h} \right] dy$$

$$\rightarrow 0 = \frac{\rho g H}{2\eta l} \left(-\frac{h^3}{6} \right) + \frac{hu_w}{2}$$

$$\rightarrow H = \frac{6\eta l u_w}{\rho g h^2}$$

6. Aufgabe

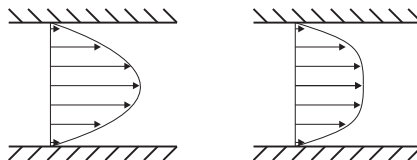
- a)
- Stromlinie: Die Linien, die tangential zum Geschwindigkeitsfeld verlaufen werden Stromlinien genannt.
 - Bahnlinie: Die Bahnlinie ist die Trajektorie eines speziellen Fluidpartikels in einem Zeitintervall.
 - Rauchlinie: Die Rauchlinie definiert den momentanen Ort der Fluidpartikel, die zu einer vorherigen Zeit denselben festen räumlichen Punkt passiert haben.
- b) dilatantes Fluid, strukturviskoses Fluid, Bingham-Plastik



- c) $k < y_*$

Die Rauheitsstärke k ist kleiner als die Dicke der viskosen Unterschicht y_* .

- d) Laminares (links) und zeitlich gemittelt, turbulentes (rechts) Geschwindigkeitsprofil



Das turbulente ist völliger als das laminare Geschwindigkeitsprofil, da der Impulsaustausch in radialer Richtung größer ist.